

SE6 auf Graupner MZ-24 mit Empfänger GR-24 programmieren:

- Empfänger mit Sender binden
- am Sender – „BASIS“
- „TELEMETRIE“
- „EINSTELLUNGEN/ANZEIGEN“ (wird nur Angezeigt wenn Empfänger gebunden ist und Spannung hat)
- „ENT“ bis „RX CURVE“
- bei „7CH FUNKTION“ sollte „SERVO“ stehen
- „ENT“ nun sollte „RX SERVO TEST“ stehen
- „INC“ bis „CH OUT TYPE“
- „SET“ drücken
- „INC“ oder „DEC“ sooft drücken bis „SUMD HD 12“ bzw „S-BUS kommt (Bild)
- „SET“ zur Bestätigung drücken

SE6 am Empfänger (bei GR-24 am K8) anschließen und Testen

SE6 auf Graupner MZ-24 PRO programmieren (wie JETI BOX)

- SE6 am Telemetrie Ausgang des Empfängers anschließen
- Sender und Empfänger (gebunden) Einschalten
- „BASIS“
- „TELEMETRIE“
- unter „SENSOREN“ sollte bei „EAM“ „EIN“ stehen
- „RÜCK“
- „EINSTELLEN/ANZEIGEN“
- „ENT“ bis SE6 am Bildschirm angezeigt wird (Bild)
- ab hier kann man die Einstellungen auf 3 Seiten verändern
- weiter mit „ENT“
- retour mit „ESC“
- runter mit „INC“
- rauf mit „DEC“
- mit „SET“ auswählen zum Verändern

